

Поворотные серводвигатели Junma

КАРТА ЗАКАЗА

Заполненный опросный лист необходимо направить по электронной почте orm@nt-rt.ru

Архангельск (8182)63-90-72
Астана +7(7172)727-132
Белгород (4722)40-23-64
Брянск (4832)59-03-52
Владивосток (423)249-28-31
Волгоград (844)278-03-48
Вологда (8172)26-41-59
Воронеж (473)204-51-73
Екатеринбург (343)384-55-89
Иваново (4932)77-34-06
Ижевск (3412)26-03-58
Казань (843)206-01-48

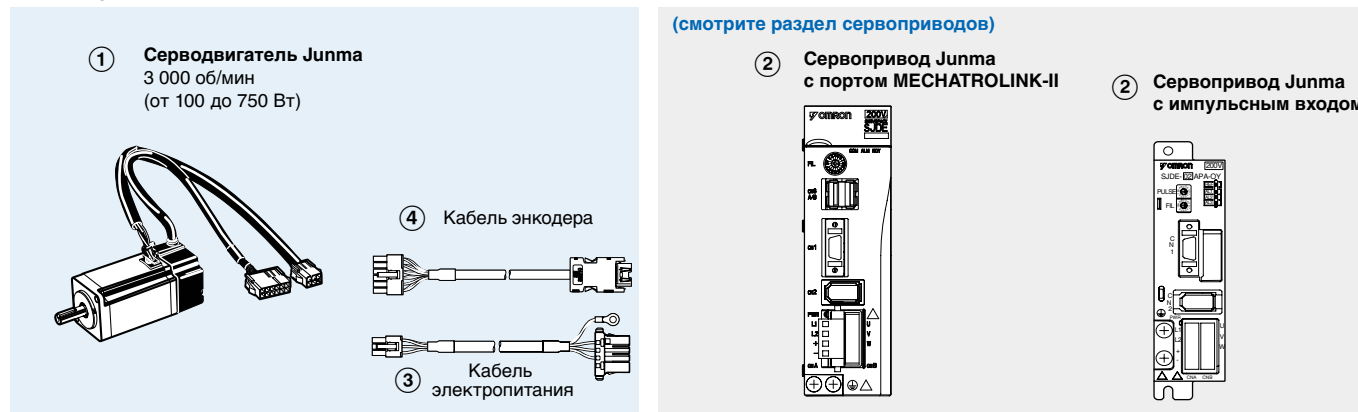
Калининград (4012)72-03-81
Калуга (4842)92-23-67
Кемерово (3842)65-04-62
Киров (8332)68-02-04
Краснодар (861)203-40-90
Красноярск (391)204-63-61
Курск (4712)77-13-04
Липецк (4742)52-20-81
Магнитогорск (3519)55-03-13
Москва (495)268-04-70
Мурманск (8152)59-64-93
Набережные Челны (8552)20-53-41

Нижний Новгород (831)429-08-12
Новокузнецк (3843)20-46-81
Новосибирск (383)227-86-73
Орел (4862)44-53-42
Оренбург (3532)37-68-04
Пенза (8412)22-31-16
Пермь (342)205-81-47
Ростов-на-Дону (863)308-18-15
Рязань (4912)46-61-64
Самара (846)206-03-16
Санкт-Петербург (812)309-46-40
Саратов (845)249-38-78

Смоленск (4812)29-41-54
Сочи (862)225-72-31
Ставрополь (8652)20-65-13
Тверь (4822)63-31-35
Томск (3822)98-41-53
Тула (4872)74-02-29
Тюмень (3452)66-21-18
Ульяновск (8422)24-23-59
Уфа (347)229-48-12
Челябинск (351)202-03-61
Череповец (8202)49-02-64
Ярославль (4852)69-52-93

Информация для заказа

Конфигурация серводвигателя Junma



Серводвигатели и сервоприводы

Обозначение	Характеристики		Номинальный вращающий момент	Мощность	① Модель серводвигателя	② Модель сервопривода		
	Напряжение	Энкодер и конструкция				Mechatrolink-II	Импульсный вход	
①②	200 В~, 1-фазн.	Аналоговый инкрементный энкодер Прямолинейный вал со шпонкой	Без тормоза	0,318 Н·м	100 Вт	SJME-01AMB41-OY	SJDE-01ANA-OY	SJDE-01APA-OY
				0,637 Н·м	200 Вт	SJME-02AMB41-OY	SJDE-02ANA-OY	SJDE-02APA-OY
			1,27 Н·м	400 Вт	SJME-04AMB41-OY	SJDE-04ANA-OY	SJDE-04APA-OY	
			2,39 Н·м	750 Вт	SJME-08AMB41-OY	SJDE-08ANA-OY	SJDE-08APA-OY	
		С тормозом	0,318 Н·м	100 Вт	SJME-01AMB4C-OY	SJDE-01ANA-OY	SJDE-01APA-OY	
			0,637 Н·м	200 Вт	SJME-02AMB4C-OY	SJDE-02ANA-OY	SJDE-02APA-OY	
			1,27 Н·м	400 Вт	SJME-04AMB4C-OY	SJDE-04ANA-OY	SJDE-04APA-OY	
			2,39 Н·м	750 Вт	SJME-08AMB4C-OY	SJDE-08ANA-OY	SJDE-08APA-OY	

Кабели электропитания

Обозначение	Характеристики		Модель		Внешний вид		
③	Кабель электропитания для серводвигателей Junma без тормоза SJME-0□AMB41-OY	Гибкие кабели (стандарт.) Экранированный кабель Радиус изгиба (подвижн.) > 10 x Диаметр Циклы изгиба > 5 млн.	1,5 м	JZSP-CHM000-01-5E			
			3 м	JZSP-CHM000-03-E			
			5 м	JZSP-CHM000-05-E			
			10 м	JZSP-CHM000-10-E			
			15 м	JZSP-CHM000-15-E			
			20 м	JZSP-CHM000-20-E			
			Жесткие кабели		3 м		R7A-CAZ003S
			5 м	R7A-CAZ005S			
			10 м	R7A-CAZ010S			
			Кабель электропитания для серводвигателей Junma с тормозом SJME-0□AMB4C-OY	Гибкие кабели (стандарт.) Экранированный кабель Радиус изгиба (подвижн.) > 10 x Диаметр Циклы изгиба > 5 млн.	1,5 м		JZSP-CHM030-01-5E
	3 м	JZSP-CHM030-03-E					
	5 м	JZSP-CHM030-05-E					
	10 м	JZSP-CHM030-10-E					
	15 м	JZSP-CHM030-15-E					
20 м	JZSP-CHM030-20-E						
Жесткие кабели		3 м	R7A-CAZ003B				
5 м	R7A-CAZ005B						
10 м	R7A-CAZ010B						

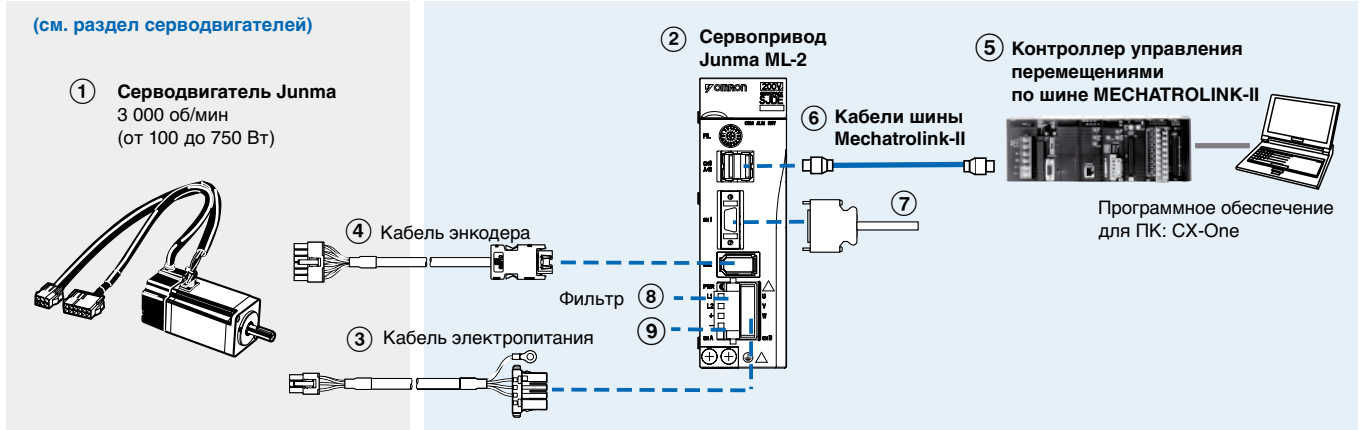
Кабели энкодера

Обозначение	Характеристики		Модель (Flexible)		Внешний вид		
④	Кабель энкодера для серводвигателей Junma SJME-0□AMB4□-OY	Гибкие кабели (стандарт.) Экранированный кабель Радиус изгиба (подвижн.) > 10 x Диаметр Циклы изгиба > 5 млн.	1,5 м	JZSP-CHP800-01-5E			
			3 м	JZSP-CHP800-03-E			
			5 м	JZSP-CHP800-05-E			
			10 м	JZSP-CHP800-10-E			
			15 м	JZSP-CHP800-15-E			
			20 м	JZSP-CHP800-20-E			
			Жесткие кабели		3 м		R7A-CRZ003C
			5 м	R7A-CRZ005C			
10 м	R7A-CRZ010C						

Разъемы для кабелей электропитания и кабелей энкодера

Характеристики			Модель (Omron)	Модель (Yaskawa)
Разъемы для изготовления кабелей электропитания	Сторона привода (CNB)	Производство: JST (04JFAT-SAYGF-N)	R7A-CNZ01A	JZSP-CHM9-2
	Сторона двигателя	Производство: Molex (5557-06R-210)	R7A-CNZ02A	JZSP-CHM9-1
Разъемы для изготовления кабелей энкодера	Сторона привода (CN2)	Производство: 3M и Molex	R7A-CNZ01R	JZSP-CHP9-2
	Сторона двигателя	Производство: Molex (57026-5000)	R7A-CNZ02R	JZSP-CHP9-1

Конфигурация сервопривода Junma с портом MECHATROLINK-II



Серводвигатели и сервоприводы

Обозначение	Характеристики		Номинальный вращающий момент	Мощность	① Модель серводвигателя	② Модель сервопривода	
	Напряжение	Энкодер и конструкция					
①②	1-фазн., 200 В~	Аналоговый инкрементный энкодер Прямолинейный вал со шпонкой	Без тормоза	0,318 Н·м	100 Вт	SJME-01AMB41-OY	SJDE-01ANA-OY
				0,637 Н·м	200 Вт	SJME-02AMB41-OY	SJDE-02ANA-OY
				1,27 Н·м	400 Вт	SJME-04AMB41-OY	SJDE-04ANA-OY
				2,39 Н·м	750 Вт	SJME-08AMB41-OY	SJDE-08ANA-OY
		С тормозом	0,318 Н·м	100 Вт	SJME-01AMB4C-OY	SJDE-01ANA-OY	
			0,637 Н·м	200 Вт	SJME-02AMB4C-OY	SJDE-02ANA-OY	
			1,27 Н·м	400 Вт	SJME-04AMB4C-OY	SJDE-04ANA-OY	
			2,39 Н·м	750 Вт	SJME-08AMB4C-OY	SJDE-08ANA-OY	

Кабели электропитания и кабели энкодера

Примечание: ③④ Информацию о выборе кабелей или разъемов для двигателя смотрите в разделе серводвигателей Junma

Контроллеры управления перемещениями по шине Mechatrolink-II

Обозначение	Название	Модель
⑤	Модуль позиционирования для ПЛК серии CJ1	CJ1W-NCF71
	Модуль позиционирования для ПЛК серии CS1	CS1W-NCF71
	Автономный контроллер управления перемещениями Trajexia	TJ1-MC16

Кабели для шины Mechatrolink-II

Обозначение	Описание	Модель	
⑥	Согласующий резистор для шины Mechatrolink-II	JEPMC-W6022	
	Кабели для шины Mechatrolink-II	0,5 м	JEPMC-W6003-A5
		1 м	JEPMC-W6003-01
		3 м	JEPMC-W6003-03
		5 м	JEPMC-W6003-05
		10 м	JEPMC-W6003-10
		20 м	JEPMC-W6003-20
30 м	JEPMC-W6003-30		

Кабели для входных/выходных сигналов (для CN1)

Обозначение	Название	Описание	Модель	
⑦	Кабель управления	Кабель для входных/выходных сигналов сервопривода	1 м	R7A-CPZ001S или JZSP-CHI003-01
			2 м	R7A-CPZ002S или JZSP-CHI003-02
			3 м	JZSP-CHI003-03

Фильтры

Обозначение	Применимый сервопривод	Номинальный ток	Ток утечки	Номинальное напряжение	Модель фильтра
⑧	SJDE-01ANA-OY	5 А	1,7 мА	250 В~ 1-фазн.	R7A-FIZN105-BE
	SJDE-02ANA-OY				
	SJDE-04ANA-OY				
	SJDE-08ANA-OY	9 А	1,7 мА		R7A-FIZN109-BE

Модель тормозного модуля (опция)

Обозначение	Описание	Модель (Omron)	Модель (Yaskawa)
⑨	Внешний тормозной модуль (опция)	R88A-RG08UA	JUSP-RG08D

Разъемы

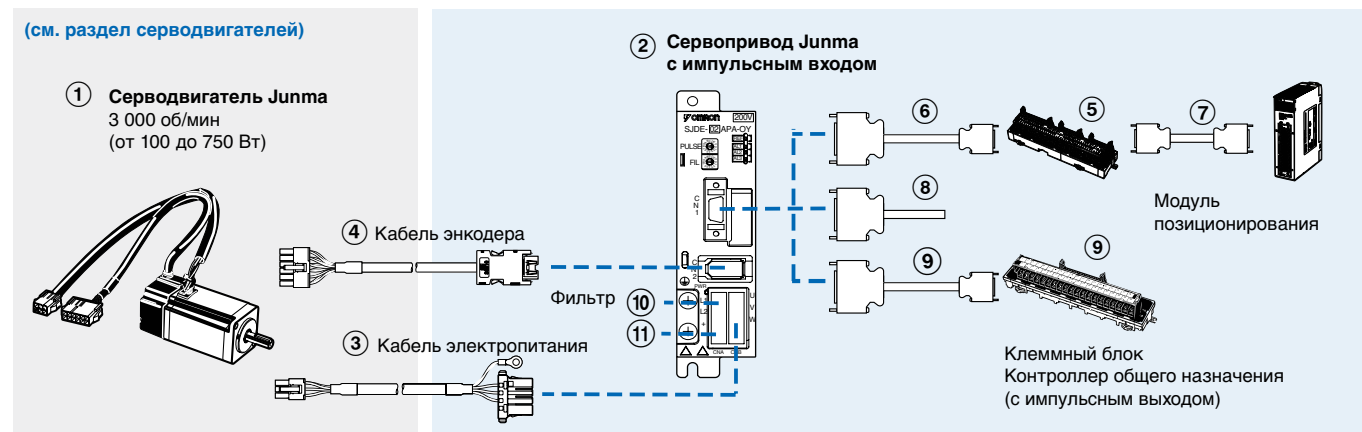
Описание	Модель (Omron)	Модель (Yaskawa)
Разъем для входов/выходов управления (для CN1)	R7A-CNA01R	JZSP-CHI9-1
Разъем электропитания (для CNB) (входит в комплект поставки привода)	R7A-CNZ01P	JZSP-CHG9-1

Программное обеспечение для компьютера

Описание	Модель
Программа для конфигурирования и контроля по сети ML2 (CX-Drive версии 1.3 или выше)	CX-DRIVE
Полный программный пакет от компании Omron, включающий CX-Drive (CX-One 2.0 или выше)	CX-ONE

Конфигурация сервопривода Junta с импульсным входом

(см. раздел серводвигателей)



Серводвигатели и сервоприводы

Обозначение	Характеристики				① Модель серводвигателя	② Модель сервопривода Импульсный вход	
	Напряжение	Энкодер и конструкция		Номинальный вращающий момент			Мощность
①②	1-фазн., 200 В~	Аналоговый инкрементный энкодер	Без тормоза	0,318 Н·м	100 Вт	SJME-01AMB41-OY	SJDE-01APA-OY
				0,637 Н·м	200 Вт	SJME-02AMB41-OY	SJDE-02APA-OY
				1,27 Н·м	400 Вт	SJME-04AMB41-OY	SJDE-04APA-OY
				2,39 Н·м	750 Вт	SJME-08AMB41-OY	SJDE-08APA-OY
		Прямолинейный вал со шпонкой	С тормозом	0,318 Н·м	100 Вт	SJME-01AMB4C-OY	SJDE-01APA-OY
				0,637 Н·м	200 Вт	SJME-02AMB4C-OY	SJDE-02APA-OY
				1,27 Н·м	400 Вт	SJME-04AMB4C-OY	SJDE-04APA-OY
				2,39 Н·м	750 Вт	SJME-08AMB4C-OY	SJDE-08APA-OY

Кабели электропитания и кабели энкодера

Примечание: ③④ Информацию о выборе кабелей или разъемов для двигателя смотрите в разделе серводвигателей Junta

Кабели управления (для CN1)

Обозначение	Название	Поддерживаемые блоки/модули	Модель
⑤	Промежуточный блок	Модули: CS1W-NC113/133, CJ1W-NC113/133, C200HW-NC113	XW2B-20J6-1B (для 1 оси)
		Модули: CS1W-NC213/233/413/433, CJ1W-NC213/233/413/433, C200HW-NC213/413	XW2B-40J6-2B (для 2 осей)
		Модули: CQM1H-PLB21 и CQM1-CPU43-V1	XW2B-20J6-3B (для 1 оси)
		Для применения с CJ1M-CPU21/22/23	XW2B-20J6-8A (для 1 оси)
			XW2B-40J6-9A (для 2 осей)
			XW2B-100J-B17 (для 1 м)
⑥	Кабель для подключения к сервоприводу	Для промежуточного блока XW2B-□□J6-□□B, XW2B-20J6-8A, XW2B-40J6-9A	1 м XW2Z-100J-B17
			2 м XW2Z-200J-B17
⑦	Кабель для модуля позиционирования	CQM1H-PLB21 и CQM1-CPU43-V1	0,5 м XW2Z-050J-A3
			1 м XW2Z-100J-A3
		CS1W-NC113 и C200HW-NC113	0,5 м XW2Z-050J-A8
			1 м XW2Z-100J-A8
		CS1W-NC213/413 и C200HW-NC213/413	0,5 м XW2Z-050J-A9
			1 м XW2Z-100J-A9
		CS1W-NC133	0,5 м XW2Z-050J-A12
			1 м XW2Z-100J-A12
		CS1W-NC233/433	0,5 м XW2Z-050J-A13
			1 м XW2Z-100J-A13
		CJ1W-NC113	0,5 м XW2Z-050J-A16
			1 м XW2Z-100J-A16
		CJ1W-NC213/413	0,5 м XW2Z-050J-A17
			1 м XW2Z-100J-A17
CJ1W-NC133	0,5 м XW2Z-050J-A20		
	1 м XW2Z-100J-A20		
CS1W-NC233/433	0,5 м XW2Z-050J-A21		
	1 м XW2Z-100J-A21		
CJ1M-CPU21/22/23	0,5 м XW2Z-050J-A26		
	1 м XW2Z-100J-A26		

Обозначение	Название	Поддерживаемые блоки/модули	Модель
⑧	Кабель управления	Контроллеры общего назначения	1 м R7A-CPZ001S или JZSP-CHI003-01
			2 м R7A-CPZ002S или JZSP-CHI003-02
			3 м JZSP-CHI003-03
⑨	Кабель для клеммного блока	Контроллеры общего назначения	1 м XW2Z-100J-B19
			2 м XW2Z-200J-B19
			- XW2B-20G5

Фильтры

Обозначение	Применимый сервопривод	Номинальный ток	Ток утечки	Номинальное напряжение	Модель фильтра
⑩	SJDE-01APA-OY	5 А	1,7 мА	250 В~ 1-фазн.	R7A-FIZP105-BE
	SJDE-02APA-OY				R7A-FIZP109-BE
	SJDE-04APA-OY				
	SJDE-08APA-OY	9 А	1,7 мА		

Модель тормозного модуля (опция)

Обозначение	Описание	Модель (Omron)	Модель (Yaskawa)
⑪	Внешний тормозной модуль (опция)	R88A-RG08UA	JUSP-RG08D

Разъемы

Описание	Модель (Omron)	Модель (Yaskawa)
Разъем для входов/выходов управления (для CN1)	R7A-CNA01R	JZSP-CHI9-1
Разъем электропитания (для CNB) (входит в комплект поставки привода)	R7A-CNZ01P	JZSP-CHG9-1